

## Espaces euclidiens. Formes quadratiques.

### Exercice 1

Dans l'espace euclidien  $(E, (\cdot | \cdot))$ , on considère un vecteur  $v$  non nul, un scalaire  $\lambda$  et l'endomorphisme :

$$f : \begin{cases} E & \rightarrow & E \\ x & \mapsto & x + \lambda(x|v)v \end{cases}$$

1. Pour  $x \in E$ , calculer  $\|f(x)\|^2$ .
2. Donner une condition nécessaire et suffisante sur  $\lambda$  et  $v$  pour que  $f$  soit une isométrie vectorielle.
3. Lorsque  $f$  est une isométrie vectorielle, dire à priori quelles sont les valeurs propres possibles de  $f$ , puis dire si elles sont effectivement valeurs propres en étudiant les espaces propres associés.
4. Lorsque  $f$  est une isométrie vectorielle, donner une interprétation géométrique de  $f$ .

[iv016]

### Exercice 2

Dans  $\mathbb{R}^3$  muni d'une base orthonormée  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on considère la rotation  $r$  d'axe  $\mathbb{R}(\vec{i} - \vec{j} + \vec{k})$  et telle que  $r(\vec{i}) = \vec{k}$ . Donner la matrice de  $r$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , ainsi que l'angle de rotation.

[iv019]

### Exercice 3

Dans  $\mathbb{R}^3$ , on considère la rotation  $r$  d'axe  $\mathbb{R}(1, 1, 1)$  et d'angle  $\frac{\pi}{6}$ . Donner la matrice de  $r$  dans la base canonique.

[iv020]

### Exercice 4

On donne la matrice  $A = a \begin{pmatrix} 1 & 1+b & 1-b \\ 1-b & 1 & 1+b \\ 1+b & 1-b & 1 \end{pmatrix}$ .

1. Calculer  $\det(A)$ .
2. Montrer que  $A$  est une matrice de rotation si et seulement si  $a = \frac{1}{3}$  et  $b = \pm\sqrt{3}$ .
3. Déterminer les éléments caractéristiques de la rotation pour  $a = \frac{1}{3}$  et  $b = \sqrt{3}$ .

[iv021]

### Exercice 5

Après avoir prouvé qu'il s'agit d'une isométrie, déterminer la nature géométrique de l'application linéaire  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$  dont la matrice représentative dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  euclidien orienté est :

$$\text{a) } M = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & -8 & 4 \\ 4 & 4 & 7 \\ -8 & 1 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{b) } M = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{c) } M = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -1 & 3 & -\sqrt{6} \\ 3 & -1 & -\sqrt{6} \\ \sqrt{6} & \sqrt{6} & 2 \end{pmatrix}$$

[iv022]

### Exercice 6

1. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Montrer qu'il y a équivalence entre les énoncés :
  - (a) Il existe  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telle que  $A = M^T \cdot M$ ;
  - (b)  $A$  est symétrique et ses valeurs propres sont toutes positives.

2. Montrer qu'une telle matrice  $M$  existe et la déterminer lorsque  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

[iv038]

**Exercice 7**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $B = \frac{1}{2}(A^T + A)$ .

On note  $\alpha$  la plus petite valeur propre de  $B$  et  $\beta$  la plus grande.

1. Soit une colonne  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Comparer  $X^T A X$  et  $X^T B X$ .
2. Montrer que pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,

$$\alpha X^T X \leq X^T A X \leq \beta X^T X$$

3. En déduire que  $\text{Sp } A \subset [\alpha, \beta]$ .

[iv015]

**Exercice 8**

Montrer que si  $A$  est une matrice symétrique réelle et  $k$  un entier tel que  $A^k = I$ , alors  $A^2 = I$ .

[iv010]

**Exercice 9**

La matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix}$  est-elle diagonalisable? Le théorème spectral reste-t-il vrai pour une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ?

[iv012]

**Exercice 10**

Dans l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^4$  muni de son produit scalaire canonique, on considère l'endomorphisme  $f$  dont la matrice dans

la base canonique est :  $A = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -1 & -4 & 4 & -4 \\ -4 & 5 & 2 & -2 \\ 4 & 2 & 5 & 2 \\ -4 & -2 & 2 & 5 \end{pmatrix}$ .

1. Expliquer sans calcul pourquoi  $f$  est diagonalisable en base orthonormée.
2. Montrer que  $f$  est une isométrie vectorielle. En déduire les seules valeurs propres possibles pour  $f$ .
3. Sans calculer le polynôme caractéristique de  $f$ , déterminer à l'aide de la trace l'ordre de multiplicité des valeurs propres de  $f$ . En déduire le polynôme caractéristique de  $f$ .
4. Déterminer l'espace propre  $E_1$  associé à la valeur propre 1. En donner une base, puis lui appliquer le procédé de Schmidt pour obtenir une base orthonormée de  $E_1$ .
5. Montrer que l'espace propre  $E_{-1}$  associé à la valeur propre  $-1$  satisfait  $E_{-1} = (E_1)^\perp$ . En utilisant l'équation caractérisant  $E_1$ , en déduire un vecteur générateur de  $E_{-1}$ .
6. Donner une base orthonormée dans laquelle la matrice de  $f$  est diagonale. Donner une interprétation géométrique de  $f$ .

[iv018]

**Exercice 11**

Que peut-on dire d'une matrice carrée réelle à la fois symétrique et orthogonale? Déterminer la nature et les éléments

caractéristiques de l'endomorphisme de l'espace vectoriel euclidien canonique  $\mathbb{R}^3$  de matrice  $A = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -2 & 6 & -3 \\ 6 & 3 & 2 \\ -3 & 2 & 6 \end{pmatrix}$

dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

[iv017]